

(19) 日本国特許庁 (JP)

(12) 公 開 特 許 公 報 (A)

(11) 特許出願公開番号

特開2009-28535

(P2009-28535A)

(43) 公開日 平成21年2月12日 (2009.2.12)

(51) Int.Cl.	F I	テーマコード (参考)
A 6 1 B 6/00 (2006.01)	A 6 1 B 6/00 3 2 0 Z	4 C 0 6 1
H 0 4 N 7/18 (2006.01)	H 0 4 N 7/18 L	4 C 0 9 3
A 6 1 B 6/03 (2006.01)	A 6 1 B 6/00 3 1 0	4 C 6 0 1
A 6 1 B 8/00 (2006.01)	A 6 1 B 6/03 3 3 0 Z	5 C 0 5 4
A 6 1 B 1/04 (2006.01)	A 6 1 B 6/03 3 3 3 A	
審査請求 未請求 請求項の数 10 O L (全 12 頁) 最終頁に続く		

(21) 出願番号 特願2008-188025 (P2008-188025)
 (22) 出願日 平成20年7月22日 (2008.7.22)
 (31) 優先権主張番号 11/830, 211
 (32) 優先日 平成19年7月30日 (2007.7.30)
 (33) 優先権主張国 米国 (US)

(71) 出願人 390041542
 ゼネラル・エレクトリック・カンパニイ
 GENERAL ELECTRIC CO
 MPANY
 アメリカ合衆国、ニューヨーク州、スケネ
 クタデイ、リバーロード、1 番
 (74) 代理人 100093908
 弁理士 松本 研一
 (74) 代理人 100105588
 弁理士 小倉 博
 (74) 代理人 100129779
 弁理士 黒川 俊久
 (74) 代理人 100137545
 弁理士 荒川 聡志

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 移動画像化システムと固定モニタシステムとの間でビデオデータを伝達するシステムおよび方法

(57) 【要約】

【課題】ビデオデータを伝達するシステム (10) を提供すること。

【解決手段】このシステムは、移動画像化システム (20) と、医療施設内の一室に固定された少なくとも1台のモニタ (14) と、ビデオ信号を送信するために移動画像化システムに結合されたビデオ送信器アセンブリ (304) と、ビデオ信号を受信し、ビデオ信号を少なくとも1台のモニタに表示するために少なくとも1台のモニタに結合されたビデオ受信器アセンブリ (314) とを含む。

【選択図】 図 3

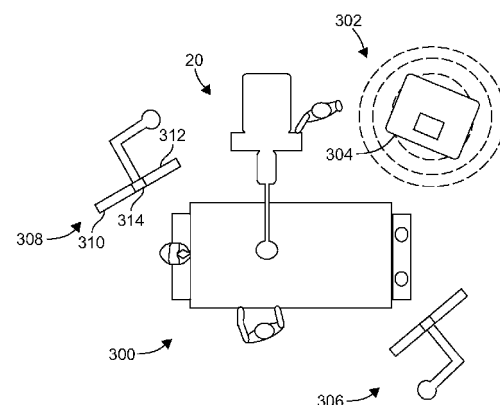


FIG. 3

【特許請求の範囲】**【請求項 1】**

ビデオデータを伝達するシステム（１０）であって、

移動画像化システム（２０）と、

医療施設内の一室に固定された少なくとも１台のモニタ（１４）と、

ビデオ信号を送信するために前記移動画像化システムに結合されたビデオ送信器アセンブリ（３０４）と、

前記ビデオ信号を受信し、前記ビデオ信号を前記少なくとも１台のモニタに表示するために前記少なくとも１台のモニタに結合されたビデオ受信器アセンブリ（３１４）と

を含むシステム（１０）。

10

【請求項 2】

前記ビデオ送信器アセンブリ（３０４）が、前記ビデオ受信器アセンブリ（３１４）を活動化させる活動化信号を送信するように構成されており、前記活動化信号を受信すると、前記ビデオ受信器アセンブリが、有線接続からではなく、前記ビデオ送信器アセンブリからビデオ信号を受信するように切り替わる、請求項 1 記載のシステム（１０）。

【請求項 3】

前記ビデオ受信器アセンブリに対する前記ビデオ送信器アセンブリの距離の方が、別のビデオ送信器アセンブリに対する前記無線受信器アセンブリの距離よりも近いことに基づいて、前記ビデオ受信器アセンブリ（３１４）が、前記ビデオ送信器アセンブリ（３０４）からビデオ信号を受信する、請求項 1 記載のシステム（１０）。

20

【請求項 4】

前記移動画像化システム（２０）が、Ｃアームアセンブリ、超音波画像化システム、内視鏡画像化システムおよびコンピュータ連動断層撮影システムのうちの１つのシステムを含む、請求項 1 記載のシステム（１０）。

【請求項 5】

前記ビデオ送信器アセンブリ（３０４）が、前記受信器アセンブリ（３１４）を活動化させる活動化信号を送信するように構成されており、前記活動化信号を受信すると、前記ビデオ受信器アセンブリが、有線接続からではなく、前記ビデオ送信器アセンブリからビデオ信号を受信するように切り替わり、患者（２１）からのデータの取得に前記移動画像化（２０）システムが使用されないという決定を受け取ると、前記ビデオ受信器アセンブリが、前記ビデオ送信器アセンブリからビデオ信号を受信することをやめて、前記有線接続からビデオ信号を受信するように切り替わる、請求項 1 記載のシステム（１０）。

30

【請求項 6】

前記ビデオ受信器アセンブリ（３１４）が、有線接続を介してビデオ信号を受信する入力を含む、請求項 1 記載のシステム（１０）。

【請求項 7】

前記ビデオ送信器アセンブリ（３０４）が、前記移動画像化システム（２０）からのビデオ信号と、レコーダからの別のビデオ信号とを受信するように構成された、請求項 1 記載のシステム（１０）。

【請求項 8】

ビデオデータを伝達するシステム（１０）であって、

移動ナビゲーションシステム（１１）と、

医療施設内の一室に固定された少なくとも１台のモニタ（１４）と、

ビデオ信号を送信するために前記移動ナビゲーションシステムに結合されたビデオ送信器アセンブリ（３０４）と、

前記ビデオ信号を受信し、前記ビデオ信号を前記少なくとも１台のモニタに表示するために前記少なくとも１台のモニタに結合されたビデオ受信器アセンブリ（３１４）と

を含むシステム（１０）。

40

【請求項 9】

前記ビデオ送信器アセンブリ（３０４）が、前記ビデオ受信器アセンブリ（３１４）を活

50

動化させる活動化信号を送信するように構成されており、前記活動化信号を受信すると、前記ビデオ受信器アセンブリが、有線接続を介してビデオ信号を受信するのをやめて、前記ビデオ送信器アセンブリからビデオ信号を受信するように切り替わる、請求項 8 記載のシステム (10)。

【請求項 10】

前記ビデオ受信器アセンブリに対する前記ビデオ送信器アセンブリの距離の方が、別のビデオ送信器アセンブリに対する前記無線受信器アセンブリの距離よりも近いことに基づいて、前記ビデオ受信器アセンブリ (314) が、前記ビデオ送信器アセンブリ (304) からビデオ信号を受信する、請求項 8 記載のシステム (10)。

【発明の詳細な説明】

10

【技術分野】

【0001】

本発明は一般にデータ転送に関し、より具体的には、移動画像化システムと固定モニタシステムとの間でビデオデータを伝達するシステムおよび方法に関する。

【背景技術】

【0002】

移動Ｃアーム (C-arm) ならびに他の画像化および患者監視装置は、手術室 (OR)、放射線科、外来診療所および心臓血管インターベンションスイート (intervention suite) で広範囲に使用されている。近代的な大部分の病院および診療所はさらに、壁または天井に取り付けられたビルトイン (built-in) ビデオモニタを有する。ビルトインモニタへの複数のビデオ源の 1 つとして、複数の非移動式の画像化システムが「配線」されている。

20

【発明の開示】

【発明が解決しようとする課題】

【0003】

しかし、ビルトインモニタにビデオフィードを手動で接続し、分離するのが不便であること、ビルトインモニタにビデオ信号を表示するためにビデオシステムを調整するのが不便であること、または移動Ｃアームとビルトインモニタとの間でビデオ信号が適合しない可能性があるために、移動Ｃアームおよびナビゲーション (navigation) システムはあまりビルトインモニタに接続されない。

30

【課題を解決するための手段】

【0004】

一態様では、ビデオデータを伝達するシステムが記述される。このシステムは、移動画像化システムと、医療施設内の一室に固定された少なくとも 1 台のモニタと、ビデオ信号を送信するために移動画像化システムに結合されたビデオ送信器アセンブリとを含む。ビデオデータを伝達するこのシステムはさらに、ビデオ信号を受信し、ビデオ信号を少なくとも 1 台のモニタに表示するために少なくとも 1 台のモニタに結合されたビデオ受信器アセンブリを含む。

【0005】

他の態様では、ビデオデータを伝達するシステムが記述される。このシステムは、移動ナビゲーションシステムと、医療施設内の一室に固定された少なくとも 1 台のモニタと、ビデオ信号を送信するために移動ナビゲーションシステムに結合されたビデオ送信器アセンブリとを含む。ビデオデータを伝達するこのシステムはさらに、ビデオ信号を受信し、ビデオ信号を少なくとも 1 台のモニタに表示するために少なくとも 1 台のモニタに結合されたビデオ受信器アセンブリを含む。

40

【0006】

他の態様では、ビデオデータを伝達するシステムが記述される。このシステムは、統合移動画像化ナビゲーションシステムと、医療施設内の一室に固定された少なくとも 1 台のモニタと、ビデオ信号を送信するために統合移動画像化ナビゲーションシステムに結合されたビデオ送信器アセンブリとを含む。ビデオデータを伝達するこのシステムはさらに、

50

ビデオ信号を受信し、ビデオ信号を少なくとも１台のモニタに表示するために少なくとも１台のモニタに結合されたビデオ受信器アセンブリを含む。

【発明を実施するための最良の形態】

【０００７】

図１は、移動ナビゲーションシステム１１を含むシステム１０の一実施形態の等角図である。システム１０は、医療施設内の一室など、室内に置かれる。医療施設内の一室の例には、病院内の一室、診療所内の一室、手術室、心臓血管インターベンションスイートおよび放射線科内の一室が含まれる。移動ナビゲーションシステム１１は、ポータブルコンピュータ１２と、少なくとも１台のディスプレイ１４と、ポータブルカート１８上のナビゲーションインタフェース１６とを含む。

10

【０００８】

システム１０はさらに、台３０上に支持された患者２１のＸ線画像を生成するために使用されるＣアームアセンブリを含むＸ線透視画像化システムである移動画像化システム２０を含む。他の実施形態では、患者２１の医療画像を取得する移動画像化システムに、Ｏアームアセンブリ、コンピュータ連動断層撮影システム、超音波画像化システムまたは内視鏡画像化システムが含まれる。移動画像化システム２０は、活動化されるとＸ線を発生させる源３２を含む。Ｘ線は患者２１を通過する。移動画像化システム２０の検出器３４がこのＸ線の一部を検出して、複数の信号を生成する。検出器３４によって生成された信号は、移動画像化システム２０のプロセッサの制御の下でビデオ信号に変換され、患者２１のビデオ医療画像として、その室内の少なくとも１台のディスプレイ１４に表示される。

20

【０００９】

システム１０はさらに、手術装置に取り付けてもよい少なくとも１つの電磁場発生装置を含む。電磁場発生装置は移動ナビゲーションシステム１１の一部である。手術装置の例には、カテーテル、ガイドワイヤなどの手術器具、ねじ、杆（rod）などの手術インプラントが含まれる。移動ナビゲーションシステム１１はさらに、少なくとも１つの電磁場センサを含む。この少なくとも１つの電磁場発生装置は、台３０に取り付けてもよい少なくとも１つの電磁場センサによって検出される電磁場信号を生成する。この電磁場信号は、少なくとも１つの電磁場センサ内の電子回路によってデジタル化され、このデジタル化された信号は、有線または無線接続を介して、移動ナビゲーションシステム１１のナビゲーションインタフェース１６に送信される。移動ナビゲーションシステム１１は手術装置の位置を計算する。手術装置の位置は、コンピュータ１２内のプロセッサなどのプロセッサの制御の下で、少なくとも１台のディスプレイ１４にビデオ画像として表示される。他の実施形態では、移動ナビゲーションシステム１１と、移動画像化システム２０、Ｏアームアセンブリ、コンピュータ連動断層撮影システム、超音波画像化システム、内視鏡画像化システムなどの移動画像化システムとが統合されて、統合移動画像化ナビゲーションシステムを形成する。

30

【００１０】

図２は、統合移動画像化ナビゲーションシステム２００の一実施形態の例示的なブロック図である。システム２００は、少なくとも１台のディスプレイ１４、ナビゲーションインタフェース１６、システムコントローラ２１０、少なくとも１つの電磁場発生装置２１２、ローカルインタフェース２１５、少なくとも１つの電磁場センサ２１６、メモリ２２０、ディスプレイコントローラ２３０、トラック（tracker）モジュール２５０、ナビゲーションモジュール２６０、ディスクコントローラ２６５、画像化装置２７０、画像化インタフェース２７５、画像化モジュール２８０、およびプロセッサ２９０を含む。画像化装置２７０、画像化インタフェース２７５、ローカルインタフェース２１５、画像化モジュール２８０、プロセッサ２９０、システムコントローラ２１０、メモリ２２０、ディスプレイコントローラ２３０、ディスプレイ１４、ディスクコントローラ２６５およびディスク２４５は、移動画像化システムの部分である。また、少なくとも１つの電磁場センサ２１６、少なくとも１つの電磁場発生装置２１２、ナビゲーションインタフェース

40

50

１６、ローカルインタフェース２１５、トラックモジュール２５０、ナビゲーションモジュール２６０、プロセッサ２９０、システムコントローラ２１０、メモリ２２０、ディスプレイコントローラ２３０、ディスプレイ１４、ディスクコントローラ２６５およびディスク２４５は、移動ナビゲーションシステムの部分である。本明細書で使用されるとき、用語コントローラは、当技術分野においてコントローラと呼ばれている集積回路だけに限定されず、広く、プロセッサ、コンピュータ、マイクロコントローラ、マイクロコンピュータ、プログラマブルロジックコントローラ、特定用途向けＩＣおよびその他のプログラム可能な任意の回路を指す。

【００１１】

統合移動画像化ナビゲーションシステム２００はモジュールの集合体を含むものとして概念的に示されているが、統合移動画像化ナビゲーションシステム２００は、専用ハードウェアボード、デジタル信号プロセッサ、フィールドプログラマブルゲートアレイおよびプロセッサの任意の組合せを使用して実現してもよい。あるいは、これらのモジュールは、単一のプロセッサを有する既製のコンピュータ、または関数演算がプロセッサ間で分散された複数のプロセッサを有する既製のコンピュータを使用して実現してもよい。一例として、位置情報計算用の専用プロセッサと、表示操作の専用プロセッサとを有することが望ましい場合がある。追加の選択肢として、これらのモジュールを、一部のモジュール機能が専用ハードウェアを使用して実行され、残りのモジュール機能が既製のコンピュータを使用して実行されるハイブリッド構成を使用して実現してもよい。メモリ２２０は、光メモリ、フラッシュメモリまたは磁気メモリとすることができる。モジュールの動作は、システムコントローラ２１０によって制御してもよい。

10

20

【００１２】

少なくとも１つの電磁場発生装置２１２はナビゲーションインタフェース１６に結合される。少なくとも１つの電磁場発生装置２１２は、少なくとも１つの電磁センサ２１６によって検出される少なくとも１つの電磁場を発生させる。

【００１３】

ナビゲーションインタフェース１６は、少なくとも１つの電磁場センサ２１６から、デジタル化された信号を受信する。ナビゲーションインタフェース１６によって受信されたこのデジタル化された信号は、少なくとも１つの電磁場発生装置２１２によって生成され、少なくとも１つの電磁場センサ２１６によって検出された電磁場の磁場情報を表す。図２に示した実施形態では、ナビゲーションインタフェース１６が、このデジタル化された信号を、ＰＣＩ（peripheral component interconnect）バスなどのローカルインタフェース２１５を介してトラックモジュール２５０に伝送する。さまざまな代替実施形態によれば、さまざまな等価バス技術を代わりに使用してもよい。トラックモジュール２５０は、このデジタル化された信号から手術装置の位置を計算する。

30

【００１４】

手術装置の位置は、システムコントローラ２１０によってメモリ２２０に記憶され、かつ／またはディスクコントローラ２６５によってディスク２４５に記憶される。ディスク２４５およびメモリ２２０は、コンピュータ可読媒体の例である。ディスク２４５は例えばハードディスクだが、他の適当な記憶装置を使用してもよい。ディスクコントローラ２６５はディスク２４５からデータを取り出し、ディスク２４５にデータを記憶する。

40

【００１５】

画像化装置２７０は活動化されると、Ｘ線データ、コンピュータ連動断層撮影データ、超音波データ、内視鏡データなどの患者２１の患者データを取得する。画像化インタフェース２７５は、画像化装置２７０から患者データを受け取り、その患者データを、画像化モジュール２８０およびナビゲーションモジュール２６０に伝達する。ナビゲーションモジュール２６０は、画像化モジュール２８０とともに働いて、取得された患者データに手術装置の位置を記録し、患者データおよび手術装置の位置を視覚化するのに適したビデオ画像データを生成する。患者データは、システムコントローラ２１０によってメモリ２２

50

0に記憶され、かつ/またはディスクコントローラ265によってディスク245に記憶される。他の実施形態では、ナビゲーションモジュール260と画像化モジュール280とが1つのモジュールに統合される。

【0016】

ディスプレイコントローラ265は、ローカルインタフェース215を介してナビゲーションモジュール260からビデオ画像データを受け取り、少なくとも1台のディスプレイ14にビデオ画像として表示する。このビデオ画像を、システムコントローラ210によってメモリ220に記憶し、かつ/またはディスクコントローラ265によってディスク245に記憶してもよい。

【0017】

図3は、移動画像化システムと固定モニタシステムとの間でビデオデータを伝達するシステムの一実施形態300の上面図である。システム300は室内に位置する。システム300は、移動画像化システム20および移動ナビゲーションシステム302を含む。移動ナビゲーションシステム302は、図1の実施形態に示された移動ナビゲーションシステム11を含み、さらに無線ビデオ送信器アセンブリ304を含む。他の実施形態では、移動ナビゲーションシステム11の代わりに、統合移動画像化ナビゲーションシステムが使用される。

【0018】

システム300はさらに、シングルビルトインモニタ306および2連ビルトインモニタ308を含む。シングルビルトインモニタ306および2連ビルトインモニタ308はそれぞれ、天井、壁などの部屋の一部分に固定されている。2連ビルトインモニタは、モニタ310およびモニタ312を含む。他の実施形態では、システム300が3連または4連ビルトインモニタを含む。他の実施形態では、システム300が任意の数のビルトインモニタを含む。

【0019】

2連ビルトインモニタ308は無線ビデオ受信器アセンブリ314を含む。他の実施形態では、シングルビルトインモニタ306が無線ビデオ受信器アセンブリ314を含む。他の実施形態では、システム300が、任意の数の無線ビデオ受信器アセンブリおよび任意の数の無線ビデオ送信器アセンブリを含む。

【0020】

図4は、移動画像化システムと固定モニタシステムとの間でビデオデータを伝達する方法の一実施形態の流れ図である。この方法は、無線ビデオ送信器アセンブリ304を用意するステップ402と、無線ビデオ送信器アセンブリ304を、移動画像化システム20、超音波画像化システム、コンピュータ連動断層撮影システム、内視鏡画像化システム、またはOアームアセンブリを含む画像化システムなどの移動画像化システムに結合するステップ404とを含む。他の実施形態では、送信器アセンブリ304が、移動ナビゲーションシステム11のカート18内など移動ナビゲーションシステム11内に組み込まれ、または統合移動画像化ナビゲーションシステム200のカート内など統合移動画像化ナビゲーションシステム200内に組み込まれる。他の実施形態では、無線ビデオ送信器アセンブリ304が、移動画像化システム、移動ナビゲーションシステムまたは統合移動画像化ナビゲーションシステム内に組み込まれていない独立型送信器アセンブリである。電源は、無線ビデオ送信器アセンブリ304内に組み込まれている。オプションとして、電源は、無線ビデオ送信器アセンブリ304内に組み込まれていなくてもよい。無線ビデオ送信器アセンブリ304は、1つまたは複数の入力ポートを有する無線ビデオ送信器を含む。

【0021】

この方法はさらに、無線ビデオ受信器アセンブリ314を用意するステップ406と、無線ビデオ受信器アセンブリ314をビルトインモニタに結合するステップ408とを含む。例えば、無線ビデオ受信器アセンブリ314をシングルビルトインモニタ306に電氣的に接続することができ、無線ビデオ受信器アセンブリ314は、2連ビルトインモニ

10

20

30

40

50

タ 3 0 8 にも電氣的に接続される。それぞれの無線ビデオ受信器アセンブリ 3 1 4 は、1 つまたは複数のビデオ出力ポートを有する無線ビデオ受信器を含む。

【 0 0 2 2 】

無線ビデオ送信器アセンブリ 3 0 4 は、移動画像化システム 2 0、移動ナビゲーションシステム 1 1、統合移動画像化ナビゲーションシステム 2 0 0、超音波画像化システム、コンピュータ連動断層撮影システム、内視鏡画像化システム、ビデオカセットレコーダ (V C R) およびデジタルビデオディスク (D V D) プレーヤのうちの少なくとも 1 つから、ビデオ画像データなどのビデオデータを受信する。

【 0 0 2 3 】

ビデオデータは、無線送信器アセンブリ 3 0 4 から、ビルトインモニタの少なくとも 1 つの無線ビデオ受信器アセンブリ 3 1 4 にビデオ信号の形態で送信される 4 1 0。例えば、ビデオ画像データは、移動ナビゲーションシステム 3 0 2 の無線ビデオ送信器アセンブリ 3 0 4 から、2 連ビルトインモニタ 3 0 8 の無線ビデオ受信器アセンブリ 3 1 4 に送信される。無線ビデオ受信器アセンブリ 3 1 4 内のプロセッサの制御の下で、無線ビデオ送信器アセンブリ 3 0 4 からのビデオ画像データを表すビデオ画像が生成され、2 連ビルトインモニタ 3 0 8 に表示される。他の例として、ビルトインモニタ 3 0 6 の無線ビデオ受信器アセンブリ 3 1 4 に、無線ビデオ送信器アセンブリ 3 0 4 からビデオ画像データが送信される。ビルトインモニタ 3 0 6 の無線ビデオ受信器アセンブリ 3 1 4 内のプロセッサの制御の下で、無線ビデオ送信器アセンブリ 3 0 4 からのビデオ画像データを表すビデオ画像が、ビルトインモニタ 3 0 6 に表示される。

【 0 0 2 4 】

無線ビデオ受信器アセンブリ 3 1 4 内のプロセッサの制御の下で、無線ビデオ送信器アセンブリ 3 0 4 から受信されたビデオデータは、無線ビデオ受信器アセンブリ 3 1 4 の 1 つまたは複数のビデオ出力ポートを通して出力される。例えば、2 連ビルトインモニタ 3 0 8 の無線ビデオ受信器アセンブリ 3 1 4 のビデオ出力ポートの 1 つが、2 連ビルトインモニタ 3 0 8 のモニタ 3 1 0 にビデオデータを供給し、2 連ビルトインモニタ 3 0 8 の無線ビデオ受信器アセンブリ 3 1 4 のビデオ出力ポートの他の 1 つが、同じまたは異なるビデオデータを、2 連ビルトインモニタ 3 0 8 のモニタ 3 1 2 に供給する。2 連ビルトインモニタ 3 0 8 のモニタ 3 1 2 に供給することができる異なるビデオデータは、2 連ビルトインモニタ 3 0 8 のモニタ 3 1 0 にビデオデータを供給したシステムとは異なるシステムから得られる。例えば、表示するためモニタ 3 1 2 に供給される異なるビデオデータは移動画像化アセンブリ 2 0 から得られ、モニタ 3 1 0 に供給されるビデオデータは、超音波画像化システム、V C R、D V D プレーヤ、コンピュータ連動断層撮影システムまたは内視鏡画像化システムから得られる。同様に、ビルトインモニタ 3 0 6 には、モニタ 3 1 0 および 3 1 2 に表示されたビデオ画像とは異なるビデオ画像の第 3 のビデオ画像源が表示される。

【 0 0 2 5 】

一実施形態では、2 連ビルトインモニタ 3 0 8 のモニタ 3 1 2 にビデオ画像を表示する形式とは異なる形式でビデオ画像を表示するように、2 連ビルトインモニタ 3 0 8 のモニタ 3 1 0 に、2 連ビルトインモニタ 3 0 8 の無線ビデオ受信器アセンブリ 3 1 4 の出力ポートの 1 つが接続される。この実施形態では、異なる形式でモニタ 3 1 0 に表示されるビデオ画像が、モニタ 3 1 2 に表示されるビデオデータを供給する受信器アセンブリ 3 1 4 の出力ポートとは異なる無線ビデオ受信器アセンブリ 3 1 4 の出力ポートから受け取られたビデオデータから生成される。一例として、2 連ビルトインモニタ 3 0 8 のモニタ 3 1 2 に表示されるビデオ画像が P A L (p h a s e a l t e r n a t i o n l i n e) または S E C A M (S e q u e n t i a l C o u l e u r A v e c M e m o i r e) 形式を有する場合には、2 連ビルトインモニタ 3 0 8 のモニタ 3 1 0 にビデオ画像を表示する異なる形式が、N T S C (N a t i o n a l T e l e v i s i o n S y s t e m s C o m m i t t e e) 形式である。他の実施形態では、無線ビデオ受信器アセンブリ 3 1 4 から受け取られたビデオデータを表すビデオ画像が、N T S C、P A L、R G B

10

20

30

40

50

、SECAM、コンポジット、アナログまたはデジタルビデオ規格で、モニタ310、312またはビルトインモニタ306に表示される。ビルトインモニタ302、モニタ310およびモニタ312のうちのいずれかが、複数の表示形式のビデオ画像を検出し、表示する場合、無線ビデオ受信器アセンブリ314は、モニタが複数の表示形式のビデオ画像を検出せず、表示しないときのビデオ出力ポートの数よりも少ないビデオ出力ポートを有することに留意されたい。

【0026】

他の実施形態では、無線ビデオ受信器アセンブリ314が、移動画像化システム、移動ナビゲーションシステムおよび統合移動画像化ナビゲーションシステムのうちの少なくとも1つからのビデオデータの配線(hardwire)ビデオデータ入力を受け取る1つまたは複数のフィードスルー入力を含む。配線ビデオデータ入力は、無線ビデオ送信器アセンブリ304からは受信されない。無線ビデオ受信器アセンブリ314は、配線ビデオデータ入力を通して受信されたビデオデータを復調しない。この実施形態では、無線ビデオ送信器アセンブリ304が活動化ボタンを含む。使用者が活動化ボタンを選択すると、無線ビデオ送信器アセンブリ304は、無線ビデオ受信器アセンブリ314を活動化させる信号を送る。無線ビデオ受信器アセンブリ314内のプロセッサの制御の下で活動化されると、無線ビデオ受信器アセンブリ314は、このプロセッサの制御下で、配線ビデオデータ入力を通してビデオデータを受け取ることをやめて、無線ビデオ送信器アセンブリ304からビデオデータを無線で受け取るように切り替わる。さらに、この実施形態では、患者21をスキャンすることによって患者データを取得していないとき、または移動画像化システム20のセンサ、例えば検出器34が活動中でないとき、送信器アセンブリ304の送信器は、無線ビデオ送信器アセンブリ302内のシステムコントローラ210などのプロセッサの制御の下で、無線ビデオ受信器アセンブリ314に、無線ビデオ送信器アセンブリ304からビデオデータを受け取ることをやめて、配線ビデオデータ入力からデータを受け取るように切り替わるよう信号を送る。

【0027】

他の実施形態では、無線ビデオ送信器アセンブリ304がビデオ入力切替えボタンを含む。使用者がビデオ入力切替えボタンを選択すると、無線ビデオ送信器アセンブリ304は、システムコントローラ210などのプロセッサの制御の下で、移動画像化システム20、移動ナビゲーションシステム11、統合移動画像化ナビゲーションシステム200、超音波画像化システム、内視鏡画像化システム、コンピュータ連動断層撮影システムおよびOアーム画像化システムのうちの1つのシステムからビデオデータを送信するのをやめて、移動画像化システム20、移動ナビゲーションシステム11、統合移動画像化ナビゲーションシステム200、超音波画像化システム、内視鏡画像化システム、コンピュータ連動断層撮影システムおよびOアーム画像化システムのうちの他の1つのシステムからビデオデータを送信するように切り替わる。ビデオ入力切替えボタンが選択されると、無線ビデオ受信器アセンブリ308は、移動画像化システム20、移動ナビゲーションシステム11、統合移動画像化ナビゲーションシステム200、超音波画像化システム、内視鏡画像化システム、コンピュータ連動断層撮影システムおよびOアーム画像化システムのうちのこの他の1つのシステムからビデオ信号を受信する。

【0028】

他の実施形態では、ビルトインモニタ306の無線ビデオ受信器アセンブリ314が、VCRまたはDICOM(digital imaging and communications in medicine)に準拠したビデオキャプチャ装置からビデオデータを受け取った無線ビデオ送信器アセンブリ304からビデオデータを受信する。この実施形態では、2連ビルトインモニタ308の無線ビデオ受信器アセンブリ314が、ビルトインモニタ306に表示されたビデオデータを送信したVCRとは異なるVCRからビデオデータを受け取った無線ビデオ送信器アセンブリ304からビデオデータを受信する。他の実施形態では、2連ビルトインモニタ308の無線ビデオ受信器アセンブリ314が、ビルトインモニタ306に表示されたビデオデータを送信したDICOM準拠装置

10

20

30

40

50

とは異なる D I C O M 準拠装置からビデオデータを受け取った無線ビデオ送信器アセンブリ 3 0 4 からビデオデータを受信する。

【 0 0 2 9 】

他の実施形態では、無線ビデオ受信器アセンブリ 3 1 4 が、無線ビデオ送信器アセンブリ 3 0 4 または無線ビデオ送信器アセンブリ 3 0 4 と同様の室内の他の無線ビデオ送信器アセンブリの接近を検出し、ビデオ入力を自動的に切り替える。例えば、ビルトインモニター 3 0 6 の無線ビデオ受信器アセンブリ 3 1 4 の無線ビデオ受信器が、送信器アセンブリ 3 1 4 と同様の室内の別の無線ビデオ送信器アセンブリに比べて、無線ビデオ送信器アセンブリ 3 1 4 の方により近いとき、受信器アセンブリ 3 1 4 は、送信器アセンブリ 3 1 4 からビデオデータを受信し、この別の送信器アセンブリからのビデオデータは受信しない。他の例として、ビルトインモニター 3 0 6 の無線ビデオ信号受信器アセンブリ 3 1 4 の無線ビデオ信号受信器が、送信器アセンブリ 3 1 4 よりも、無線ビデオ送信器アセンブリ 3 1 4 と同様の室内の別の無線ビデオ送信器アセンブリの方により近いとき、無線ビデオ信号受信器は、送信器アセンブリ 3 1 4 と同様のこの別の送信器アセンブリからビデオデータを受信し、送信器アセンブリ 3 1 4 からのビデオデータは受信しない。

10

【 0 0 3 0 】

他の実施形態では、無線ビデオ受信器アセンブリ 3 1 4 が、受信器アセンブリ内に組み込まれていない電源から電力を受け取る独立型受信器アセンブリであることに留意されたい。他の実施形態では、無線ビデオ送信器アセンブリ 3 0 4 が、ズーム、パン、X ツー 1 再フォーマッティング (X - t o - 1 r e f o r m a t t i n g)、ピクチャインピクチャ (p i c t u r e - i n - p i c t u r e) などのビデオデータの柔軟なビデオ再フォーマッティングを可能にするビデオスイッチャ、スキャンコンバータおよび / またはビデオメモリを含む。

20

【 0 0 3 1 】

移動画像化システムと固定モニタシステムとの間でビデオデータを伝達する本明細書に記載されたシステムおよび方法の技術的な効果には、無線ビデオ送信器アセンブリ 3 0 4 から無線ビデオ受信器アセンブリ 3 1 4 にビデオデータを無線で送信することが含まれる。この無線送信は、外科医または放射線医が、室内で、移動画像化システム 2 0、移動ナビゲーションシステム 1 1、超音波画像化システム、内視鏡画像化システム、コンピュータ連動断層撮影システムおよび統合移動画像化ナビゲーションシステム 2 0 0 のうちの少なくとも 1 つのシステムを、有線接続を介してビルトインモニター 3 0 6 または 2 連ビルトインモニター 3 0 8 に手動で接続する必要を排除する。さらに、配線ビデオデータ入力と無線ビデオデータ入力との間の切替えを可能にする移動画像化システム、移動ナビゲーションシステムまたは統合移動画像化ナビゲーションシステム間の自動または半自動接続が可能になる。さらに、他の技術的な効果には、配線ビデオデータ入力と、無線ビデオ送信器アセンブリ 3 0 4 から無線で受信されたビデオデータとの間の切替えが含まれる。他の技術的な効果には、複数のモニタまたは複数の表示形式規格に適合する無線ビデオ受信器アセンブリ 3 1 4 を提供することが含まれる。他の技術的な効果には、無線ビデオ送信器アセンブリ 3 0 4 から受信されたビデオデータと、別の無線ビデオ送信器アセンブリから受信されたビデオデータとの間の、接近に基づく切替えが含まれる。

30

40

【 0 0 3 2 】

具体的なさまざまな実施形態に関して本発明を説明したが、上記の特許請求の範囲の趣旨および範囲に含まれる変更を加えて本発明を実施することができることを当業者は認識されたい。また、図面の符号に対応する特許請求の範囲中の符号は、単に本願発明の理解をより容易にするために用いられているものであり、本願発明の範囲を狭める意図で用いられたものではない。そして、本願の特許請求の範囲に記載した事項は、明細書に組み込まれ、明細書の記載事項の一部となる。

【 図面の簡単な説明 】

【 0 0 3 3 】

【 図 1 】 移動ナビゲーションシステムと移動画像化システムとを含むシステムの等角図で

50

ある。

【図 2】統合移動画像化ナビゲーションシステムの一実施形態の例示的なブロック図である。

【図 3】移動画像化システムと固定モニタシステムとの間でビデオデータを伝達するシステムの一実施形態の上面図である。

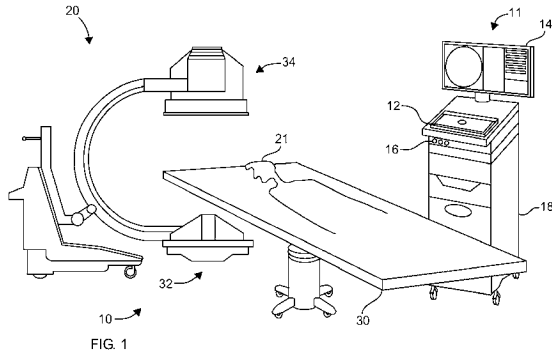
【図 4】移動画像化システムと固定モニタシステムとの間でビデオデータを伝達する方法の一実施形態の流れ図である。

【符号の説明】

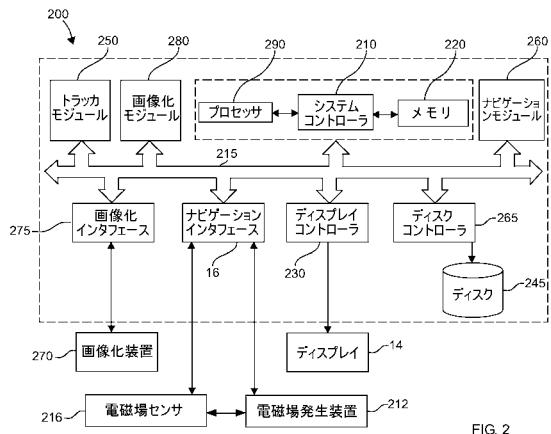
【 0 0 3 4 】

1 0	システム	10
1 1	移動ナビゲーションシステム	
1 2	ポータブルコンピュータ	
1 4	ディスプレイ	
1 6	ナビゲーションインタフェース	
1 8	ポータブルカート	
2 0	移動画像化システム	
2 1	患者	
3 0	台	
3 2	源	
3 4	検出器	20
2 0 0	統合移動画像化ナビゲーションシステム	
2 1 0	システムコントローラ	
2 1 2	電磁場発生装置	
2 1 5	ローカルインタフェース	
2 1 6	電磁場センサ	
2 2 0	メモリ	
2 3 0	ディスプレイコントローラ	
2 4 5	ディスク	
2 5 0	トラックモジュール	
2 6 0	ナビゲーションモジュール	30
2 6 5	ディスクコントローラ	
2 7 0	画像化装置	
2 7 5	画像化インタフェース	
2 8 0	画像化モジュール	
2 9 0	プロセッサ	
3 0 0	システム	
3 0 2	移動ナビゲーションシステム	
3 0 4	無線ビデオ送信器アセンブリ	
3 0 6	シングルビルトインモニタ	
3 0 8	2 連ビルトインモニタ	40
3 1 0	モニタ	
3 1 2	モニタ	
3 1 4	無線ビデオ受信器アセンブリ	
4 0 2	送信器アセンブリを用意する	
4 0 4	送信器アセンブリを移動画像化システムに結合する	
4 0 6	受信器アセンブリを用意する	
4 0 8	受信器アセンブリをビルトインモニタに結合する	
4 1 0	ビデオデータを送信する	

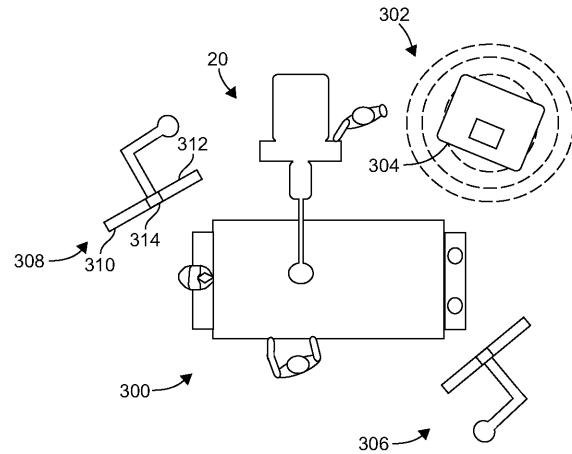
【図 1】



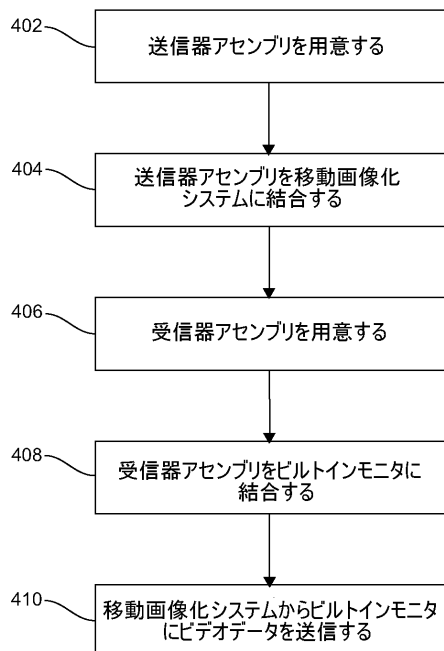
【図 2】



【図 3】



【図 4】



フロントページの続き

(51)Int.Cl.	F I	テーマコード(参考)
	A 6 1 B 8/00	
	A 6 1 B 1/04 3 7 0	

(72)発明者 ヴァーノン・トーマス・ジェンセン

アメリカ合衆国、ユタ州、ドレイパー、シャドウランズ・レーン、1 3 1 0 2 番

F ターム(参考) 4C061 YY12

4C093 AA01 AA22 CA16 EC04 EC16 FA22 FA35 FH06

4C601 EE11 LL09

5C054 AA01 CA02 DA07 HA12

专利名称(译)	用于在移动成像系统和固定监视器系统之间传送视频数据的系统和方法		
公开(公告)号	JP2009028535A	公开(公告)日	2009-02-12
申请号	JP2008188025	申请日	2008-07-22
[标]申请(专利权)人(译)	通用电气公司		
申请(专利权)人(译)	通用电气公司		
[标]发明人	ヴァーノントーマスジェンセン		
发明人	ヴァーノン・トーマス・ジェンセン		
IPC分类号	A61B6/00 H04N7/18 A61B6/03 A61B8/00 A61B1/04		
CPC分类号	A61B6/4405 A61B6/462 A61B6/563 G06F19/321 G16H30/20 G16H40/63 G16H40/67 H04N7/183 G06Q50/22 H04N7/18		
FI分类号	A61B6/00.320.Z H04N7/18.L A61B6/00.310 A61B6/03.330.Z A61B6/03.333.A A61B8/00 A61B1/04.370 A61B1/00.680 A61B1/00.682 A61B1/04 A61B6/00.390.E		
F-TERM分类号	4C061/YY12 4C093/AA01 4C093/AA22 4C093/CA16 4C093/EC04 4C093/EC16 4C093/FA22 4C093/FA35 4C093/FH06 4C601/EE11 4C601/LL09 5C054/AA01 5C054/CA02 5C054/DA07 5C054/HA12 4C161/YY12		
代理人(译)	松本健一 小仓 博		
优先权	11/830211 2007-07-30 US		
其他公开文献	JP2009028535A5 JP5406474B2		
外部链接	Espacenet		

摘要(译)

要解决的问题：提供传输视频数据的系统（10）。解决方案：该系统包括转移成像系统（20），固定在医疗设施中的一个房间中的至少一个监视器（14），与转移成像系统组合以便发送的视频发送器组件（304）。视频信号和视频接收器组件（314），其与至少一个监视器组合，以便在至少一个监视器上显示视频信号。Ž

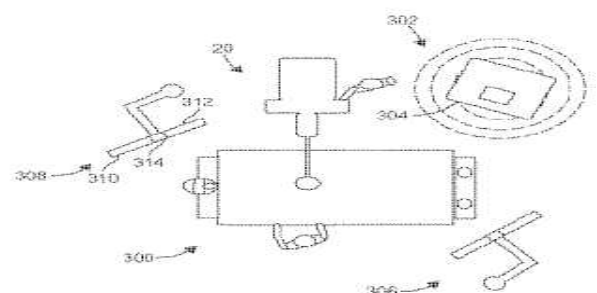


FIG. 3